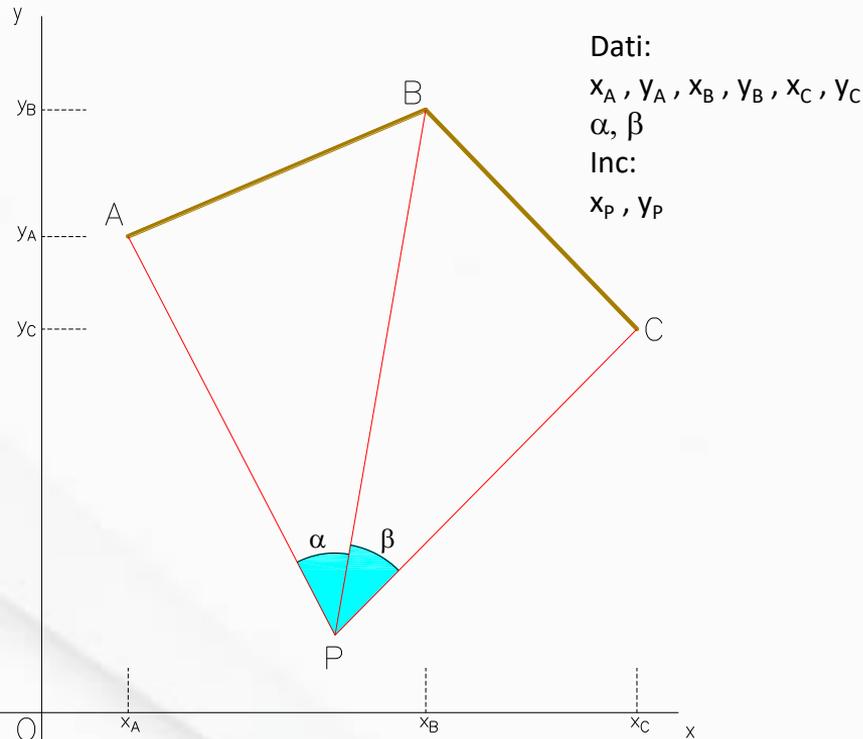


## IL METODO DI SNELLIUS-POTHENOT

Questo metodo si applica quando si conosce la posizione planimetrica di tre punti e si vuole determinare la posizione di un quarto punto, misurando da esso gli angoli formati dalle direzioni che vanno ai punti noti.



Per individuare da quale parte si trova il punto P è necessario specificare se i vertici ABCP vengono percorsi in senso orario o antiorario, oppure fornire il libretto delle misure.

### Svolgimento

Si calcolano azimut e distanze dei punti noti

$$(AB) = \text{tg}^{-1} \left[ \frac{(x_B - x_A)}{(y_B - y_A)} \right] \rightarrow$$

$$(BC) = \text{tg}^{-1} \left[ \frac{(x_C - x_B)}{(y_C - y_B)} \right] \rightarrow$$

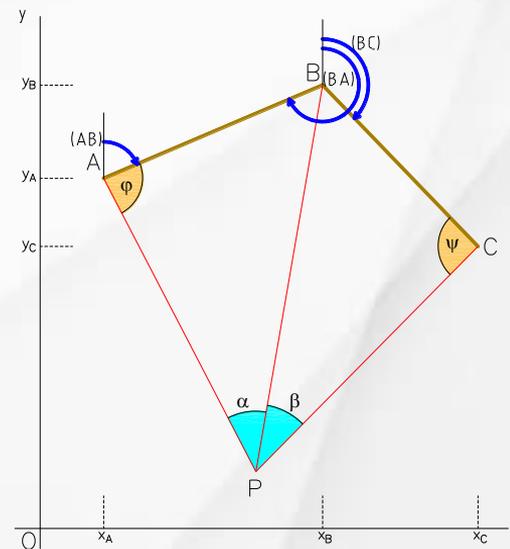
$$AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$

$$BC = \sqrt{(x_C - x_B)^2 + (y_C - y_B)^2}$$

$$(BA) = (AB) \pm 200^c$$

$$\gamma = (BA) - (BC)$$

Si introducono ora gli angoli incogniti nei vertici A e C che chiamiamo  $\varphi$  e  $\psi$



## IL METODO DI SNELLIUS-POTHENOT

Ora seguono 4 passaggi da eseguire in sequenza per trovare questi due angoli.

$$\frac{\varphi + \psi}{2} = 200^c - \frac{(\alpha + \beta + \gamma)}{2} \quad [1]$$

$$\lambda = \operatorname{tg}^{-1} \left[ \frac{(AB \cdot \operatorname{sen} \beta)}{(BC \cdot \operatorname{sen} \alpha)} \right] \quad [2]$$

[nel sistema DEG il  $50^c$  viene sostituito con  $45^\circ$ ]

$$\frac{\varphi - \psi}{2} = \operatorname{tg}^{-1} \left[ \operatorname{tg} \left( \frac{\varphi + \psi}{2} \right) \cdot \operatorname{tg}(50^c - \lambda) \right] \quad [3]$$

↑ [1]
↑ [2]

Si calcolano quindi gli angoli incogniti

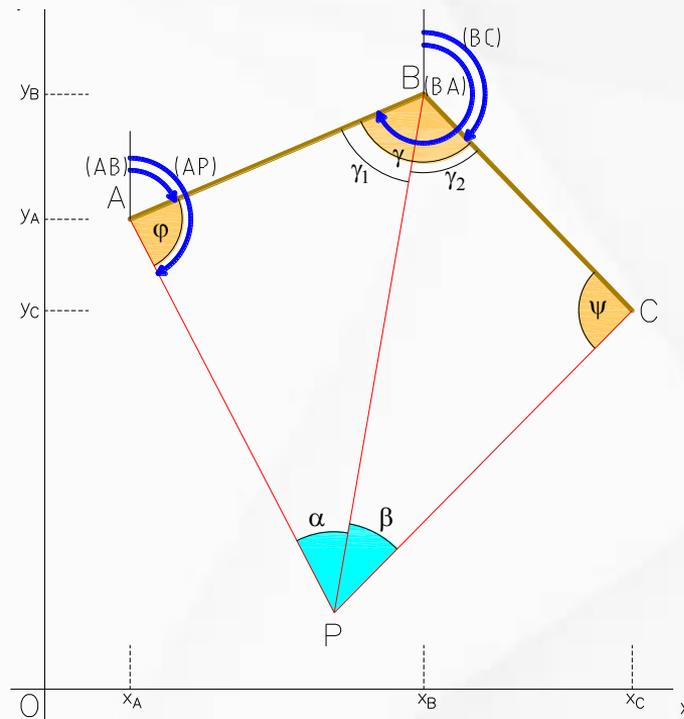
$$\begin{cases} \varphi = \frac{\varphi + \psi}{2} + \frac{\varphi - \psi}{2} \\ \psi = \frac{\varphi + \psi}{2} - \frac{\varphi - \psi}{2} \end{cases} \quad [4]$$

Ora si ritorna al classico calcolo di azimut e distanza del punto P

$$(AP) = (AB) + \varphi$$

$$\gamma_1 = 200^c - (\alpha + \varphi)$$

$$AP = \frac{AB \cdot \operatorname{sen} \gamma_1}{\operatorname{sen} \alpha}$$

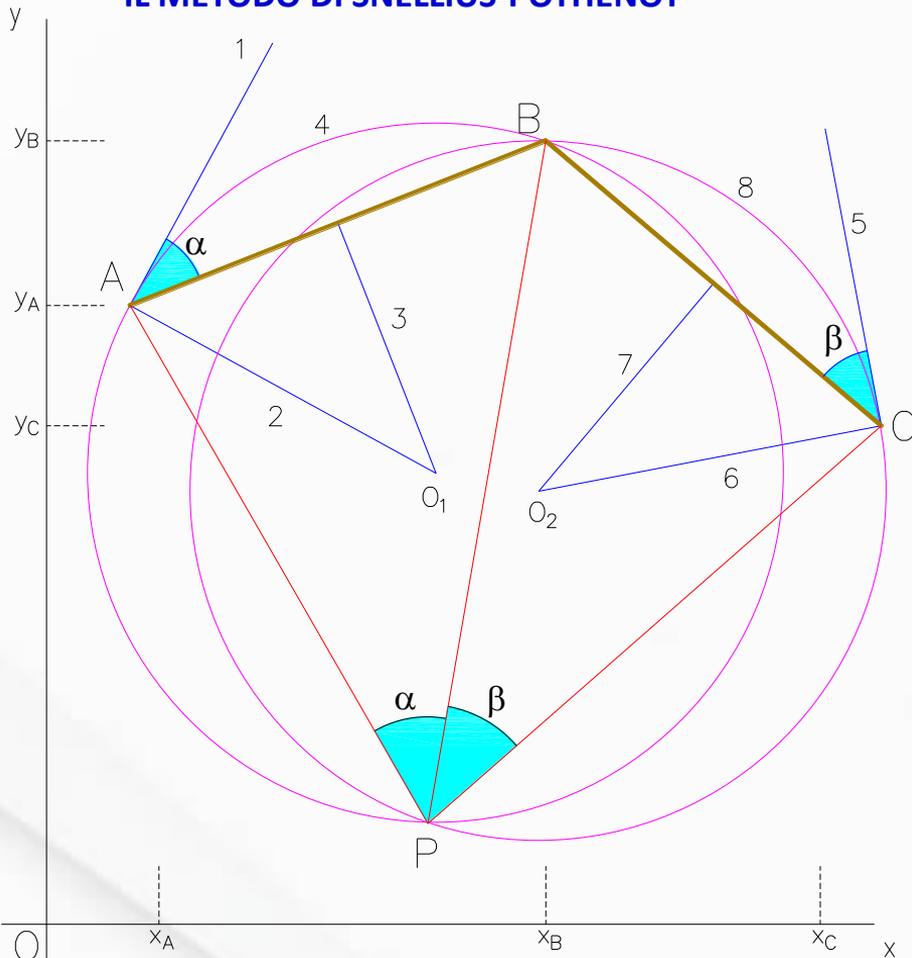


$$\begin{cases} x_P = x_A + AP \cdot \operatorname{sen} (AP) \\ y_P = y_A + AP \cdot \operatorname{cos} (AP) \end{cases}$$

### Nota:

Per controllo le coordinate del punto P si possono calcolare anche partendo da C e calcolando da distanza CP e l'azimut (CP)

# IL METODO DI SNELIUS-POTHENOT



## Costruzione grafica

1. Si prende nel punto A, a partire dal lato AB, l'angolo  $\alpha$ , dalla parte opposta a dove si trova P tracciando una semiretta
2. In A si traccia la perpendicolare a questa retta dalla parte del punto P
3. Si prende il punto medio di AB e si traccia la perpendicolare ad AB dalla parte del punto P  
Chiamiamo  $O_1$  il punto di incontro delle semirette [2] e [3]
4. Si traccia un cerchio di centro  $O_1$  e passante per A (o per B)
5. Si prende nel punto C, a partire dal lato BC, l'angolo  $\beta$ , dalla parte opposta a dove si trova P tracciando una semiretta
6. In C si traccia la perpendicolare a questa retta dalla parte del punto P
7. Si prende il punto medio di BC e si traccia la perpendicolare a BC dalla parte del punto P  
Chiamiamo  $O_2$  il punto di incontro delle semirette [6] e [7]
8. Si traccia un cerchio di centro  $O_2$  e passante per B (o per C)

***Il punto di incontro dei due cerchi è il punto P***

### Nota:

Questo metodo risulta essere indeterminato quando il quadrilatero ABCP è inscritto in un quadrilatero, e ciò accade quando  $\alpha + \beta + \gamma = 200^\circ$